

EC₈ Amplificateur linéaire intégré (ALI)

PCSI 2024 – 2025

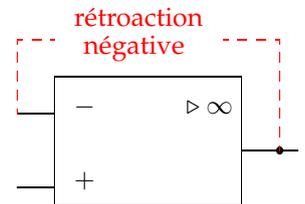
I Amplificateur linéaire intégré, le composant

Il s'agit d'un composant avec 8 broches. Deux de celles-ci servent à l'alimentation et ne seront pas représentées sur le schéma électrique, deux servent à corriger des défauts mais nous ne les utiliseront pas, une ne sert pas du tout et il en reste trois.

Ces trois bornes qui seront représentées sur les schémas sont : une entrée non inverseuse (+) ; une entrée inverseuse (-) ; et une sortie.



- Si l'ALI est idéal alors $I_+ = 0$ et $I_- = 0$
- Si l'ALI est idéal et en régime linéaire alors $\varepsilon = v_+ - v_- = 0$
 $-V_{sat} < v_s < V_{sat}$ est déterminé par le reste du circuit.
- Si l'ALI est idéal et en mode saturé alors $v_s = \pm V_{sat}$ selon le signe de ε .
- i_s est a priori inconnu, déterminé par le reste du circuit.
D'un point de vue énergétique, on peut avoir $i_s \neq 0$ car l'ALI est un composant alimenté par une source de tension extérieure. i_s est limité par construction, typiquement $|i_s| < 40$ mA. Au delà, on a saturation.



L'ALI ne peut fonctionner en régime linéaire que s'il existe une liaison entre la borne v_s et l'entrée inverseuse : boucle de **rétroaction négative**.

C'est une condition nécessaire mais pas suffisante.

Lorsque l'on fera nos calculs, on vérifiera la présence **d'une rétroaction négative**, puis on supposera que l'ALI fonctionne en régime linéaire. Si lors des calculs on trouve que :

- $|v_s| > V_{sat}$, alors c'est qu'en fait **il fonctionne en régime saturé** ;
- sinon, c'est qu'il est en effet **en régime linéaire**.

II Montages classiques utilisant des ALI

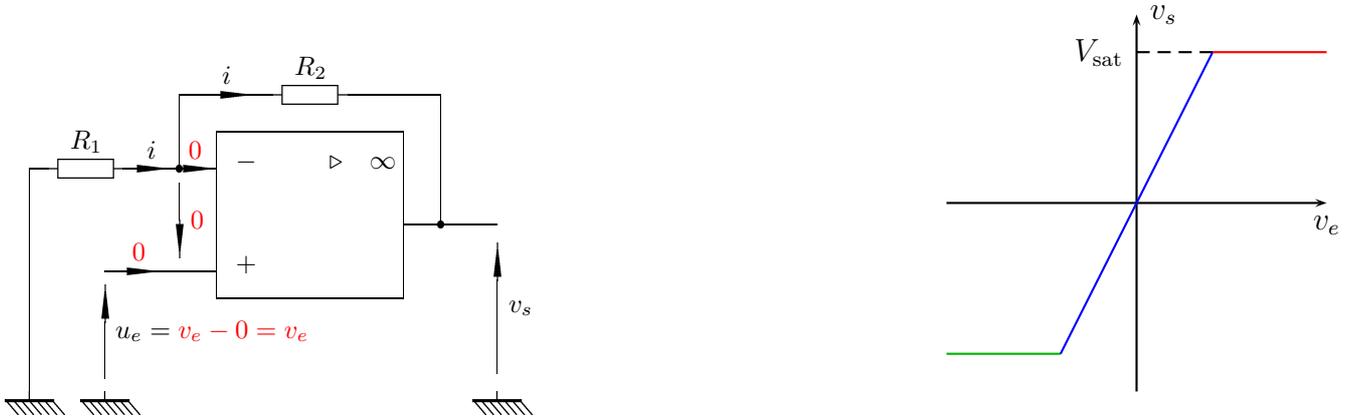
La loi des nœuds en terme de potentiels se révèle très utile dans des montages comportant des ALI parfaits en régime linéaire : **on l'applique aux entrées car on sait que $I_+ = I_- = 0$ (et non à la sortie car i_s inconnue) et on utilise $v_+ = v_-$.**

Dans certains cas, on peut aussi obtenir rapidement des résultats grâce à **des ponts diviseurs de tensions bien appliqués**.

1. Montages amplificateurs

1.a. Amplificateur non inverseur

Relation liant v_s à v_e :



Loi des nœuds en terme de potentiel à l'entrée inverseuse :

$$\frac{0 - v_-}{R_1} + \frac{v_s - v_-}{R_2} + 0 = 0 \text{ et } v_- = v_+ = v_e$$

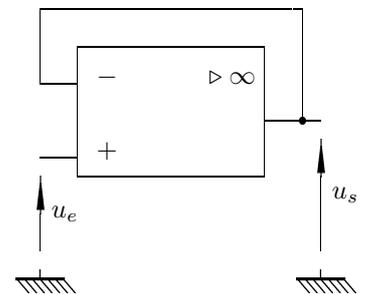
$$\Rightarrow \frac{v_s}{R_2} = \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}\right) \cdot v_e \Rightarrow \frac{v_s}{v_e} = \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) = A \geq 1$$

On a toujours $v_s \leq V_{sat}$ d'où saturation si $v_e > \frac{V_{sat}}{A}$, $v_s(t)$ est écrêté.

1.b. Suiveur

On se retrouve dans le cas précédent mais avec R_1 infini et $R_2 = 0$.
On a alors simplement $v_s = v_e$ à tout instant.

L'utilité du montage réside dans le fait qu'il isole la charge de la source.



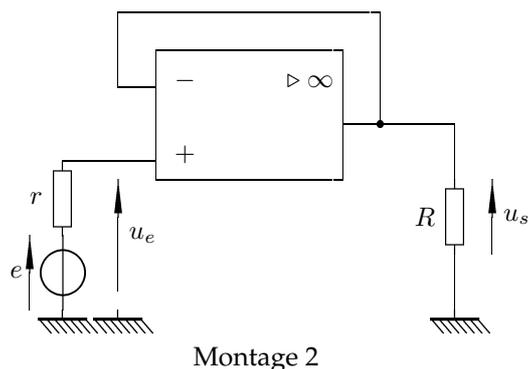
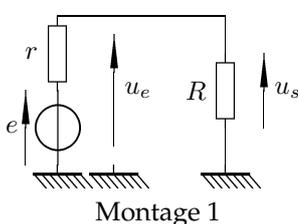
Exemple :

- dans le montage 1,

$$u_s = u_e = e - ri = \frac{R}{R+r} e$$

dépend de R alors que

- pour le montage 2, $u_s = u_e = e - rI_+ = e$ pour tout R .

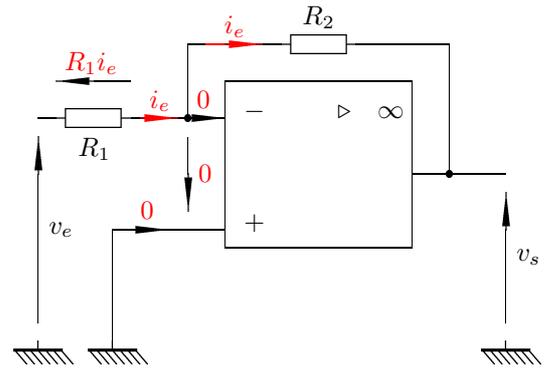


1.c. Amplificateur inverseur

$v_+ = v_- = 0$ et loi des nœuds en terme de potentiel à l'entrée inverseuse - :

$$\frac{v_e - v_-}{R_1} + \frac{v_s - v_-}{R_2} + 0 = 0$$

$$\Rightarrow \frac{v_s}{v_e} = -\frac{R_2}{R_1} < 0$$



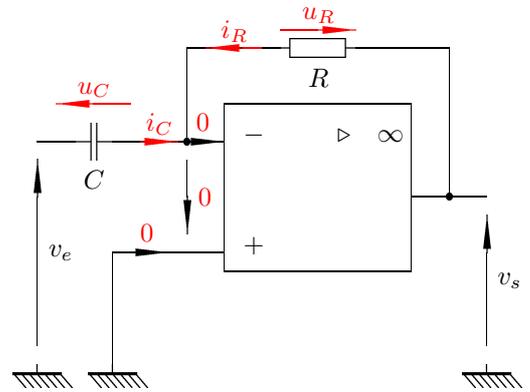
2. Dérivateur et intégrateur

2.a. Dérivateur

$v_+ = 0$ et AO idéal en mode linéaire d'où $v_- = 0$ puis loi des nœuds à l'entrée inverseuse - :

$i_C + i_R + 0 = 0$ soit $C \frac{dv_C}{dt} + \frac{u_R}{R} + 0 = 0$

$$C \frac{d(v_e - v_-)}{dt} + \frac{(v_s - v_-)}{R} + 0 = 0 \Rightarrow v_s = -RC \frac{dv_e}{dt}$$

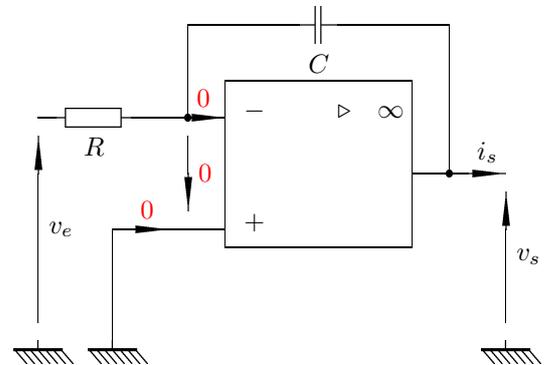


2.b. Intégrateur

$v_+ = 0$ et AO idéal en mode linéaire d'où $v_- = 0$ puis loi des nœuds à l'entrée inverseuse - :

$$C \frac{d(v_s - v_-)}{dt} + \frac{(v_e - v_-)}{R} + 0 = 0 \Rightarrow \frac{dv_s}{dt} = -\frac{1}{RC} v_e$$

$$\Rightarrow v_s = -\frac{1}{RC} \int v_e dt$$



Remarque : On verra en TP que ces deux montages présentent des défauts et comment les corriger.

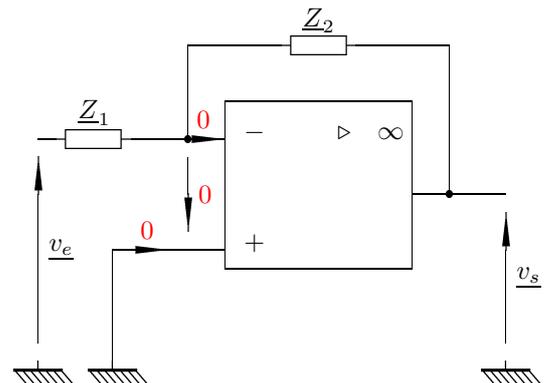
3. Étude en RSF

On peut généraliser les trois montages précédents.

Par utilisation de la loi des nœuds en terme de potentiels ou du thm de Millman en RSF à l'entrée inverseuse,

$$v_- = v_+ = 0 \iff 0 = \frac{\frac{v_e}{Z_1} + \frac{v_s}{Z_2} + 0}{\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2}} = 0 \Rightarrow v_s = -\frac{Z_2}{Z_1} v_e$$

Exemple : pour le dérivateur, $Z_1 = Z_C = \frac{1}{jC\omega}$ et $Z_2 = R$ d'où $v_s = -jRC\omega \cdot v_e \Rightarrow v_s(t) = -RC \frac{dv_e(t)}{dt}$.



4. Impédance d'entrée, de sortie

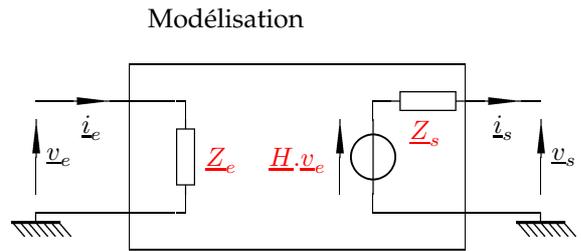
On peut modéliser les montages précédents de la façon suivante.

On a alors $Z_e = \frac{v_e}{i_e}$

et Z_s telle que $v_s = H v_e - Z_s \cdot i_s$

Exemples :

- Amplificateur non inverseur et suiveur :
 $i_e = I_+ = 0$ donc $Z_e \rightarrow \infty$. Isole la charge de la source.
- Autres montages, $Z_e = \frac{v_e}{i_e} = \frac{Z_1 \cdot i_e}{i_e} = Z_1$ non infini.
- Dans tous les cas, v_s est indépendant de i_s ce qui correspond à $Z_s = 0$.



5. Filtres actifs

Dans ce type de filtre, figure un composant actif, souvent un ALI en régime linéaire.

On peut alors avoir un gain en puissance supérieur à un.

5.a. Exemple

Soit le filtre représenté ci-dessous et pour lequel $R = 1 \text{ k}\Omega$, $C = 10^{-9} \text{ F}$ et l'amplificateur opérationnel est parfait et fonctionne en régime linéaire.

1. Quelle est la nature de ce filtre ?
2. Déterminer sa fonction de transfert $H(jx)$, où $x = RC\omega$.
3. Déterminer la fréquence f_0 pour laquelle le gain est maximum. Quel est le déphasage φ correspondant ?
4. Calculer le gain maximum en dB.
5. Tracer le diagramme de Bode.

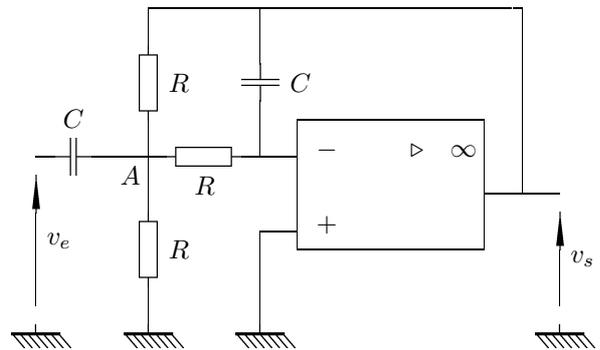


Table des matières

I Amplificateur linéaire intégré, le composant

II Montages classiques utilisant des ALI

1. Montages amplificateurs
 - 1.a. Amplificateur non inverseur
 - 1.b. Suiveur
 - 1.c. Amplificateur inverseur
2. Dérivateur et intégrateur
 - 2.a. Dérivateur
 - 2.b. Intégrateur
3. Étude en RSF
4. Impédance d'entrée, de sortie
5. Filtres actifs
 - 5.a. Exemple